



単軸電動アクチュエータ

LJ1S Series

すべりガイド

シリーズ	モータ種類	ガイド種類	取付姿勢	型式	送りねじリード mm	ページ
					すべりねじ	
LJ1S	標準モータ	すべりガイド	水平	LJ1S10	20	P.634~
				LJ1S20	20	P.637~
				LJ1S30	20	P.640~
	標準外モータ			LJ1S10	20	P.643~
				LJ1S20	20	P.648~
				LJ1S30	20	P.653~

- オプション仕様 ————— P.658
- 構造図 ————— P.663~
- 取付方法 ————— P.666~
- 標準外モータ取付方法 ————— P.669
- たわみデータ ————— P.671

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6□

LZ□

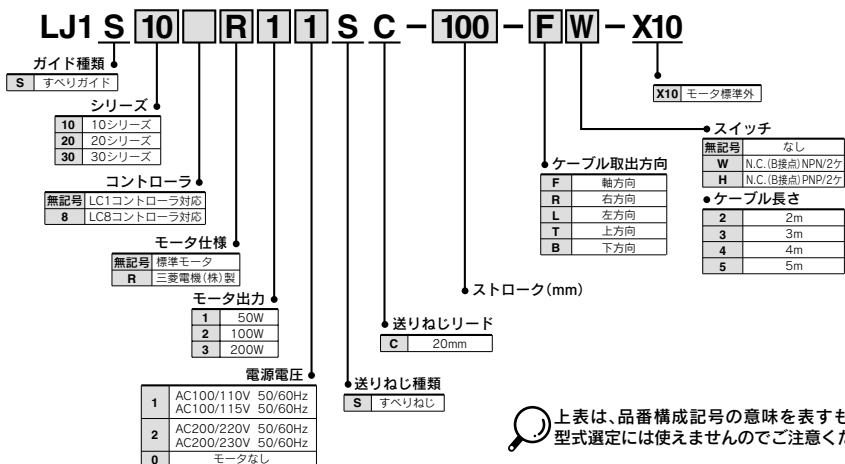
LC3F2

X□

D-□

E-MY

品番構成



上表は、品番構成記号の意味を表すもので、
型式選定には使えませんのでご注意ください。

モータ 標準 水平取付仕様

モータ出力
50_w

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø20mm/リード20mm

LJ1S10 Series

型式表示方法

LC1コントローラ対応 **LJ1S10** **11** **SC** - **300** - **F** **2**

LC8コントローラ対応 **LJ1S108** **11** **SC** - **300** - **F** **2** -

電源電圧

記号	電源電圧	対応コントローラ
11	AC100/110V (50/60Hz)	LC1, LC8
12*	AC200/220V (50/60Hz)	LC1
	AC200/230V (50/60Hz)	LC8

*コントローラシリーズにより電源電圧範囲が異なります。

CEマーキング

無記号	—
Q	CE対応品

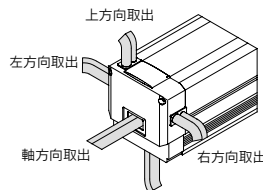
ケーブル長さ

2	2m
3	3m
4	4m
5	5m

ストローク(mm)

詳細はP.635をご参照ください。

ケーブル取出方向



F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向

下方向取出
ケーブル取出方向



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

仕様

標準ストローク		mm	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000
性能	本体質量	kg	5.4	6.1	6.9	7.7	8.5	9.3	10.0	10.8	11.6	12.4
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)									
	可搬質量	kg	5									
	最大速度	mm/s	300									
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1									
主要部品	モータ	ACサーボモータ(50W)										
	エンコーダ	インクリメンタル方式										
	送りねじ	すべりねじ φ20mm リード20mm										
	ガイド	すべりガイド										
	モータ／ねじ間結合	カップリング付										
コントローラ	型式	LC1	LC1-1B1S□-□□ (詳細P.829)									
		LC8	LC8-B1H□□-□□-□ (詳細P.853)									

- LJ1**
- LG1**
- LTF**
- LC1**
- LC7**
- LC8**
- LXF**
- LXP**
- LXS**
- LC6□**
- LZ□**
- LC3F2**
- X□**
- D-□**
- E-MY**

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については品番末尾に-X2と記入の上手配してください。
 適用ストローク：150、250、350、450、550、650、750、850、950

- 例1) **LJ1S1011SC-150-F2-X2**
 例2) **LJ1S10811SC-150-F2-X2-Q**

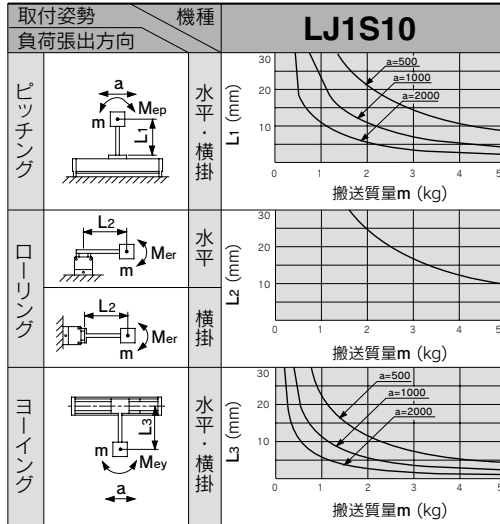
許容モーメント(N・m)

静的許容モーメント

ピッチング	1.3
ローリング	1.5
ヨーイング	0.7

m : 搬送質量 (kg)
 a : ワークの加速度 (mm/s²)
 Me : 動的モーメント
 L : ワーク重心までのオーバーハング量 (mm)

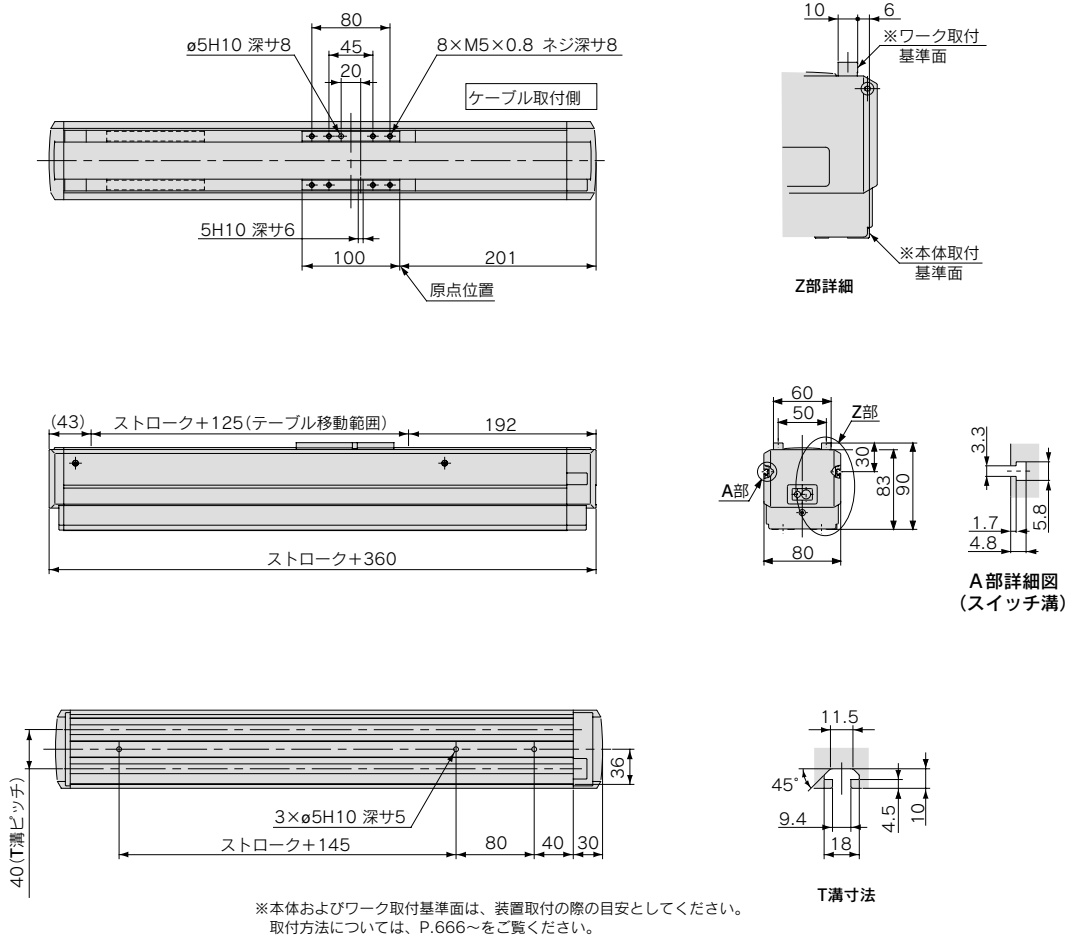
動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

LJ1S10 Series

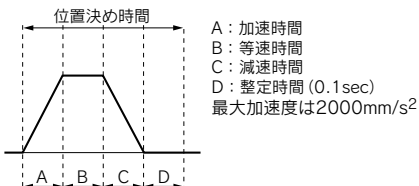
外形寸法図 / LJ1S10□SC, LJ1S108□SC



位置決め時間の目安

位置決め距離(mm)		位置決め時間(sec)					
		1	10	100	500	1000	
速度 (mm/s)	10	0.5	1.4	10.4	50.4	100.4	
	100	0.4	0.5	1.4	5.4	10.4	
	150	0.4	0.5	1.1	3.8	7.1	
	300	0.4	0.5	0.8	2.2	3.8	

※運転条件によって多少異なります。



モータ 標準 水平取付仕様

モータ出力
100W

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø20mm/リード20mm

LJ1S20 Series

型式表示方法

LC1コントローラ対応 **LJ1S20** **21** **SC** - **300** - **F** **2**

LC8コントローラ対応 **LJ1S208** **21** **SC** - **300** - **F** **2** -

電源電圧 ●

記号	電源電圧	対応コントローラ
21	AC100/110V (50/60Hz)	LC1, LC8
22*	AC200/220V (50/60Hz)	LC1
	AC200/230V (50/60Hz)	LC8

※コントローラシリーズにより電源電圧範囲が異なります。

●CEマーキング

無記号	—
Q	CE対応品

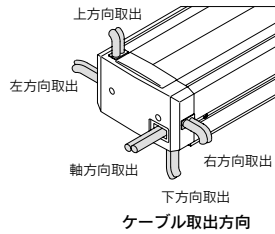
●ストローク(mm)
詳細はP.638をご参照ください。

●ケーブル長さ

2	2m
3	3m
4	4m
5	5m

●ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6□

LZ□

LC3F2

X□

D-□

E-MY

LJ1S20 Series

仕様

標準ストローク		mm	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200
性能	本体質量	kg	6.8	7.9	9.0	10.1	11.1	12.2	13.3	14.3	15.4	16.4	18.6
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)										
	可搬質量	kg	10										
	最大速度	mm/s	300										
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1										
主要部品	モータ	ACサーボモータ(100W)											
	エンコーダ	インクリメンタル方式											
	送りねじ	すべりねじ φ20mm リード20mm											
	ガイド	すべりガイド											
	モータ/ねじ間結合	カップリング付											
コントローラ	型式	LC1	LC1-1B2S□-□□ (詳細P.829)										
		LC8	LC8-B2H□□-□□-□ (詳細P.853)										

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については品番末尾に-X2と記入の上手配してください。
適用ストローク：150、250、350、450、550、650、750、850、950、1050

例1) LJ1S2021SC-150-F2-X2

例2) LJ1S20821SC-150-F2-X2-Q

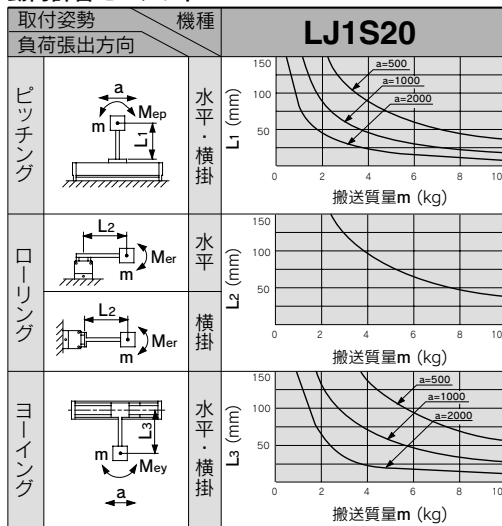
許容モーメント(N・m)

静的許容モーメント

ピッチング	5.5
ローリング	6.0
ヨーイング	8.5

m : 搬送質量 (kg)
a : ワークの加速度 (mm/s²)
Me : 動的モーメント
L : ワーク重心までのオーバーハング量 (mm)

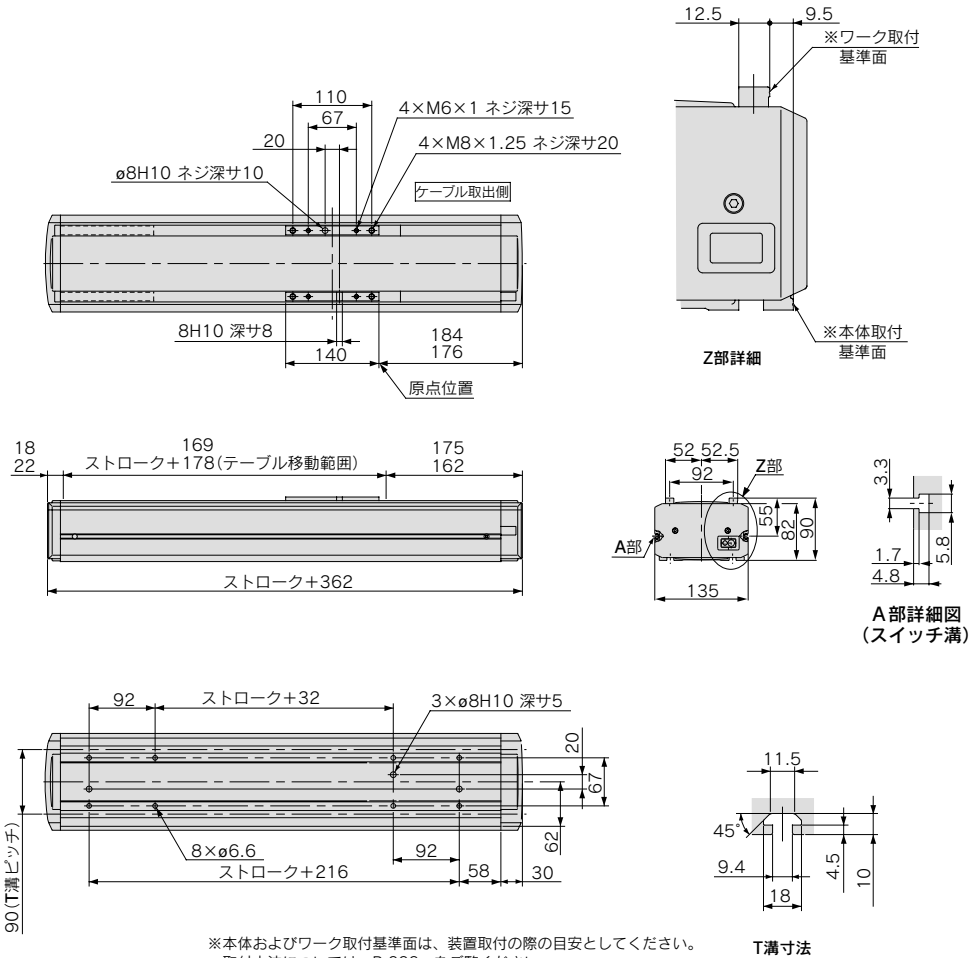
動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

外形寸法図／LJ1S20□SC, LJ1S208□SC

寸法が2段のものについて
 上段→100～600ストロークの場合
 下段→700～1200ストロークの場合を示す。

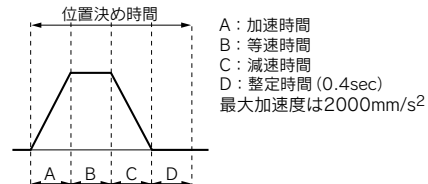


- LJ1
- LG1
- LTF
- LC1
- LC7
- LC8
- LXF
- LXP
- LXS
- LC6□
- LZ□
- LC3F2
- X□
- D-□
- E-MY

位置決め時間の目安

		位置決め時間(sec)				
位置決め距離(mm)		1	10	100	600	1200
速度 (mm/s)	10	0.6	1.5	10.5	60.5	120.5
	100	0.5	0.6	1.5	6.5	12.5
	150	0.5	0.6	1.2	4.5	8.5
	300	0.5	0.6	0.9	2.6	4.6

※運転条件によって多少異なります。



モータ **標準**
水平取付仕様

モータ出力
200W

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø25mm/リード20mm

LJ1S30 Series

型式表示方法

LC1コントローラ対応 **LJ1S30** **31** **SC** - **300** - **F** **2**

LC8コントローラ対応 **LJ1S308** **31** **SC** - **300** - **F** **2** -

電源電圧 ●

記号	電源電圧	対応コントローラ
31	AC100/110V(50/60Hz)	LC1
	AC200V(50/60Hz)	LC1
32*	AC200/230V(50/60Hz)	LC8

※コントローラシリーズにより電源電圧範囲が異なります。

●CEマーキング

無記号	—
Q	CE対応品

●ケーブル長さ

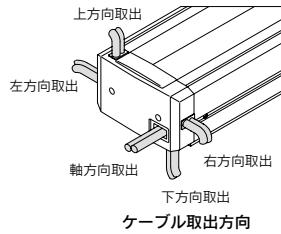
2	2m
3	3m
4	4m
5	5m

●ストローク(mm)

詳細はP.641をご参照ください。

●ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

仕様

標準ストローク		mm	200	300	400	500	600	800	1000	1200	1500
性能	本体質量	kg	14.4	16.2	18.0	19.8	21.5	25.7	29.7	33.3	38.7
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)								
	可搬質量	kg	20								
	最大速度	mm/s	300								
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1								
主要部品	モータ	ACサーボモータ(200W)									
	エンコーダ	インクリメンタル方式									
	送りねじ	すべりねじ φ25mm リード20mm									
	ガイド	すべりガイド									
	モータ/ねじ間結合	カップリング付									
コントローラ	型式	LC1	LC1-1B3S□-□□ (詳細P.829)								
		LC8	LC8-B3H□□-□□-□ (詳細P.853)								

- LJ1**
- LG1**
- LTF**
- LC1**
- LC7**
- LC8**
- LXF**
- LXP**
- LXS**
- LC6□**
- LZ□**
- LC3F2**
- X□**
- D-□**
- E-MY**

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については品番末尾に**-X2**と記入の上手配してください。
 適用ストローク：250、350、450、550、650、700、750、850、900、950、1050、1100、1150、1250、1300、1350、1400、1450
 例1) **LJ1S3031SC-250-F2-X2**
 例2) **LJ1S30831SC-250-F2-X2-Q**

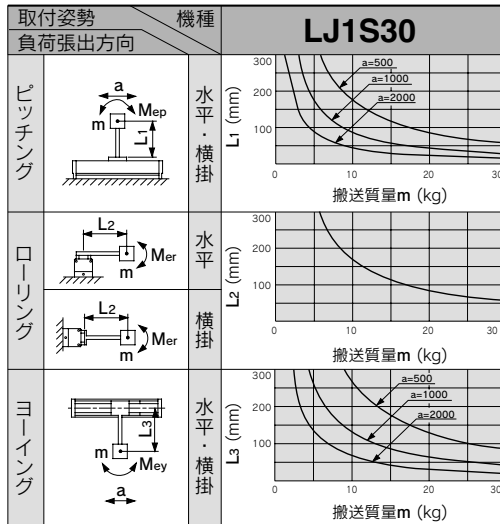
許容モーメント(N・m)

静的許容モーメント

ピッチング	26.6
ローリング	40.2
ヨーイング	25.8

m : 搬送質量 (kg)
 a : ワークの加速度 (mm/s²)
 Me : 動的モーメント
 L : ワーク重心までのオーバーハング量 (mm)

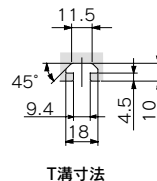
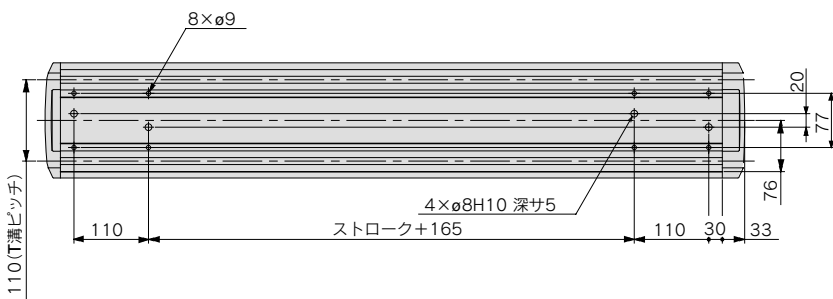
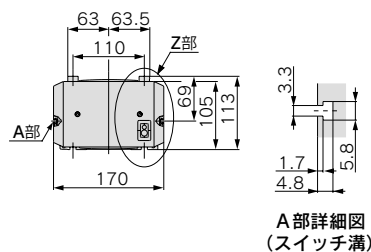
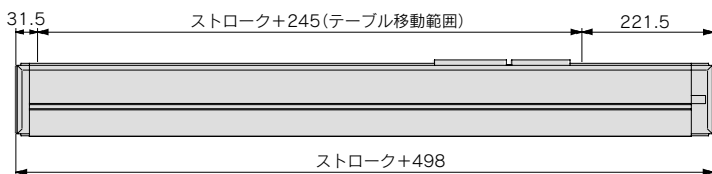
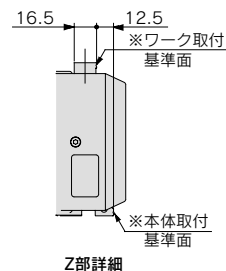
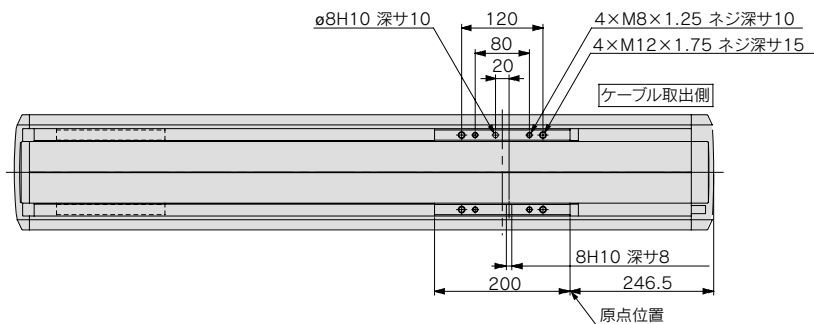
動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

LJ1S30 Series

外形寸法図 / LJ1S30□SC, LJ1S308□SC

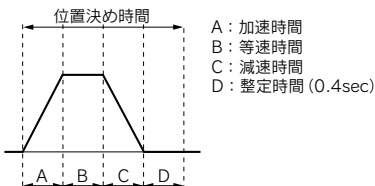


※本体およびワーク取付基準面は、装置取付の際の目安としてください。
取付方法については、P.666~をご覧ください。

位置決め時間の目安

		位置決め時間(sec)				
位置決め距離(mm)		1	10	100	750	1500
速度 (mm/s)	10	0.5	2.1	11.1	76.1	151.1
	100	1.1	1.2	2.1	8.6	16.1
	250	1.1	1.2	1.6	4.2	7.2
	500	1.1	1.2	1.5	2.8	4.3

※運転条件によって多少異なります。



モータ **標準外**

水平取付仕様

LJ1S10 Series

モータ出力

50W

すべり
ガイド

すべりねじ

∅20mm/リード20mm

型式表示方法

LJ1S10 **R11** **SC** - **300** - **F** **W** - X10

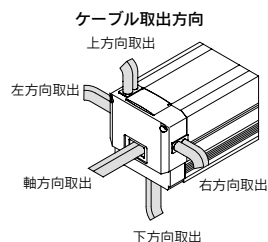
ストローク (mm)
詳細はP.644をご参照
ください。

ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向

スイッチ

無記号	なし
W	N.C. (B接点)NPN/2ヶ



●モータ仕様

記号	モータメーカ	モータ型式	モータ出力	ドライバ型式	電源電圧
R11	三菱電機(株)製	HC-PQ053	50W	MR-C10A1	AC100/115V
R12				MR-C10A	AC200/230V
R10				—	—

※ R□1、R□2の場合はモータ/ドライバが含まれます。
モータ取付部に関する寸法はP.669をご参照ください。
モータとドライバをつなぐケーブルは、オプションとなります。
品番につきましては、P.659をご参照ください。
モータ/ドライバのスペック等詳細に関してはそれぞれモータメーカにお問合せください。



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6□

LZ□

LC3F2

X□

D-□

E-MY

LJ1S10 Series

仕様

標準ストローク		mm	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000
性能	本体質量(モータなし)	kg	5.0	5.7	6.5	7.3	8.1	8.9	9.6	10.4	11.2	12.0
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)									
	可搬質量	kg	5									
	最大速度	mm/s	300									
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1									
主要部品	モータ	ACサーボモータ(50W)										
	エンコーダ	インクリメンタル方式										
	送りねじ	すべりねじ $\phi 20\text{mm}$ リード20mm										
	ガイド	すべりガイド										
	モータ/ねじ間結合	カップリング付										
スイッチ	型式	D-Y7GL(詳細P.1079)										

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については特注対応となります。別途、お問合せください。

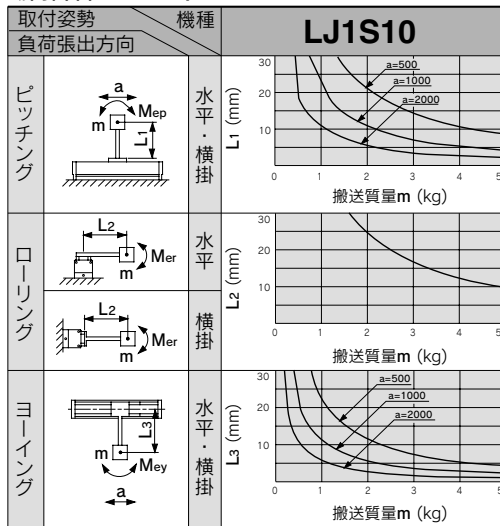
許容モーメント(N·m)

静的許容モーメント

ピッチング	1.3
ローリング	1.5
ヨーイング	0.7

m : 搬送質量 (kg)
 a : ワークの加速度 (mm/s^2)
 Me : 動的モーメント
 L : ワーク重心までのオーバーハング量 (mm)

動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

モータ 標準外

水平取付仕様

LJ1S10 Series

モータ出力

50_W

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø20mm/リード20mm

型式表示方法

LJ1S10 **R11** **SC** - **300** - **F** **H** - X10 - **Q**

ストローク (mm)
詳細はP.646をご参照
ください。

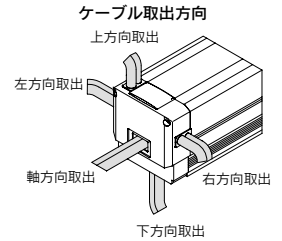
CEマーキング

ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向

スイッチ

無記号	なし
H	N.C.(B接点)PNP/2ヶ
W	N.C.(B接点)NPN/2ヶ



モータ仕様

記号	モータメーカ	モータ型式	モータ出力	ドライバ型式	電源電圧	
R11	三菱電機(株)製※2	HC-PQ053	50W	MR-C10A1-UE	AC100/115V	
R12				MR-C10A1-UE	AC200/230V	
R19				—	—	
R10 ※1		—	—	—	—	—
RK11		HC-KFS053	50W	MR-J2S-10A1	AC100/115V	
RK12				MR-J2S-10A	AC200/230V	
RK19				—	—	
RK10 ※1		—	—	—	—	—
RP11		HF-KP053	50W	MR-J3-10A1	AC100/115V	
RP12				MR-J3-10A	AC200/230V	
RP19				—	—	
RP10 ※1		—	—	—	—	—

※1 モータ/ドライバなしです。モータ取付部に関する寸法はP.669をご参照ください。

※2 標準外対応モータで三菱電機(株)製は、モータ/ドライバを含めて供給可能です。

モータとドライバをつなぐケーブルは、オプションとなります。

品番につきましては、P.659をご参照ください。

モータ/ドライバのスペック等詳細に関してはそれぞれモータメーカにお問合せください。

※3 モータ記号RPのモータ付の場合は、モータを取付けず、同梱出荷となります。



オーダーメイド仕様

(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6□

LZ□

LC3F2

X□

D-□

E-MY

LJ1S10 Series

仕様

標準ストローク		mm	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000
性能	本体質量(モータなし)	kg	5.0	5.7	6.5	7.3	8.1	8.9	9.6	10.4	11.2	12.0
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)									
	可搬質量	kg	5									
	最大速度	mm/s	300									
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1									
主要部品	モータ	ACサーボモータ(50W)										
	エンコーダ	インクリメンタル方式										
	送りねじ	すべりねじ ϕ 20mm リード20mm										
	ガイド	すべりガイド										
	モータ/ねじ間結合	カップリング付										
スイッチ	型式	D-Y7HL, D-Y7GL(詳細P.1079)										

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については特注対応となります。別途、お問合せください。

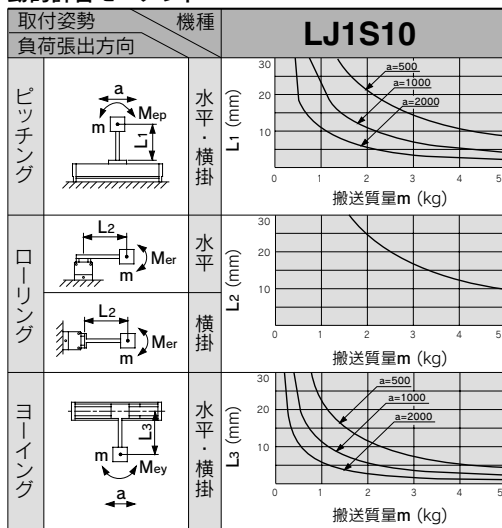
許容モーメント(N・m)

静的許容モーメント

ピッチング	1.3
ローリング	1.5
ヨーイング	0.7

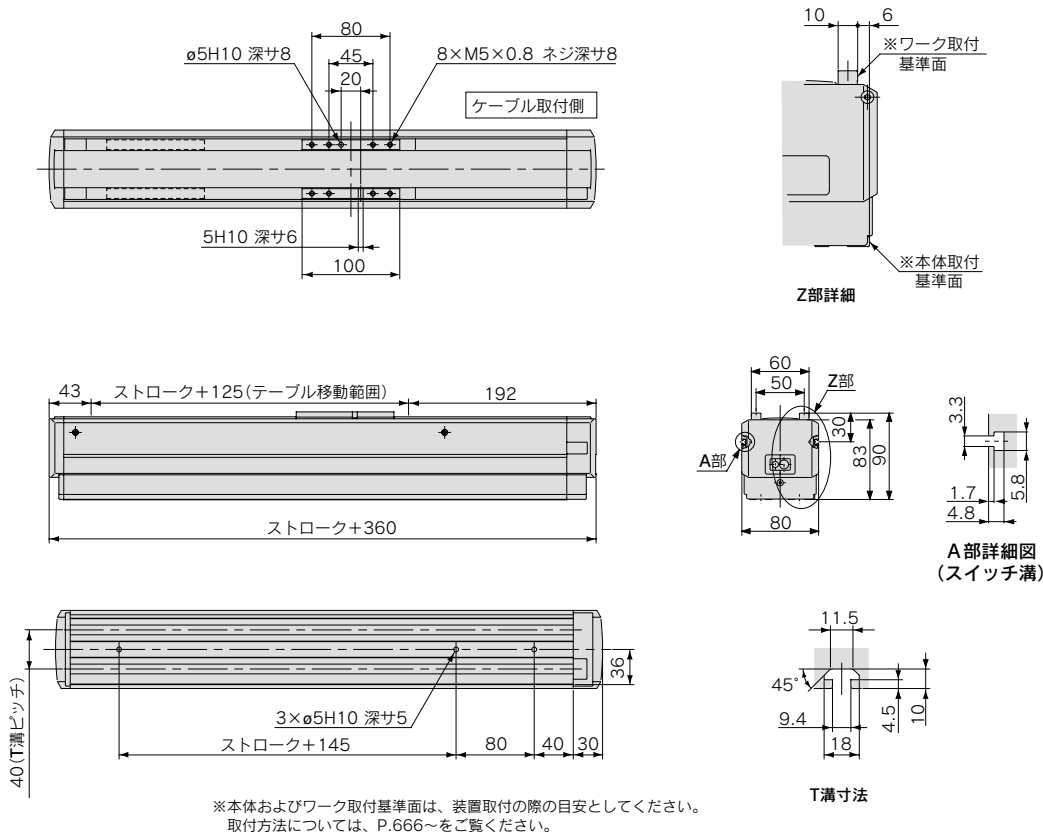
m : 搬送質量 (kg)
a : ワークの加速度 (mm/s²)
Me : 動的モーメント
L : ワーク重心までのオーバー
ハンク量 (mm)

動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

外形寸法図／LJ1S10□1□SC(X10)

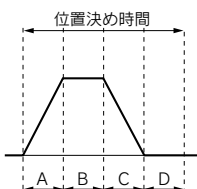


- LJ1
- LG1
- LTF
- LC1
- LC7
- LC8
- LXF
- LXP
- LXS
- LC6□
- LZ□
- LC3F2
- X□
- D-□
- E-MY

位置決め時間の目安

		位置決め時間(sec)				
位置決め距離(mm)		1	10	100	500	1000
速度 (mm/s)	10	0.5	1.4	10.4	50.4	100.4
	100	0.4	0.5	1.4	5.4	10.4
	150	0.4	0.5	1.1	3.8	7.1
	300	0.4	0.5	0.8	2.2	3.8

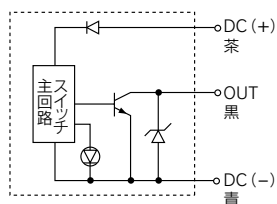
※運転条件によって多少異なります。



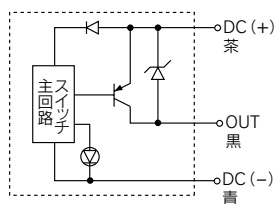
- A : 加速時間
- B : 等速時間
- C : 減速時間
- D : 整定時間 (0.1sec) ※
- 最大加速度は2000mm/s²
- ※SMC製コントローラLC1シリーズ
使用時での目安であり、ドライバ
の能力によっては異なります。

スイッチ内部回路図

D-Y7GL



D-Y7HL



モータ 標準外 水平取付仕様

モータ出力
100W

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø20mm/リード20mm

LJ1S20 Series

型式表示方法

LJ1S20 **R21** **SC** - **300** - **F** **W** - X10

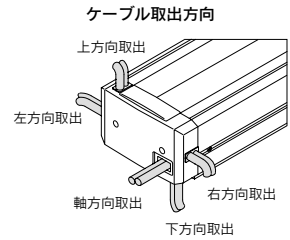
ストローク (mm)
詳細はP.649をご参照
ください。

ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向

スイッチ

無記号	なし
W	N.C. (B接点)NPN/2ヶ



●モータ仕様

記号	モータメーカ	モータ型式	モータ出力	ドライバ型式	電源電圧
R21	三菱電機(株)製	HC-PQ13	100W	MR-C10A1	AC100/115V
R22				MR-C10A	AC200/230V
R20				—	—

※ R□1、R□2の場合はモータ/ドライバが含まれます。
モータ取付部に関する寸法はP.669をご参照ください。
モータとドライバをつなぐケーブルは、オプションとなります。
品番につきましては、P.659をご参照ください。
モータ/ドライバのスペック等詳細に関してはそれぞれモータメーカにお問合せください。



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

仕様

	標準ストローク	mm	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200
性能	本体質量(モータなし)	kg	6.3	7.4	8.5	9.6	10.6	11.7	12.8	13.8	14.9	15.9	18.1
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)										
	可搬質量	kg	10										
	最大速度	mm/s	300										
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1										
主要部品	モータ	ACサーボモータ(100W)											
	エンコーダ	インクリメンタル方式											
	送りねじ	すべりねじ φ20mm リード20mm											
	ガイド	すべりガイド											
	モータ／ねじ間結合	カップリング付											
スイッチ	型式	D-Y7GL(詳細P.1079)											

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については特注対応となります。別途、お問合せください。

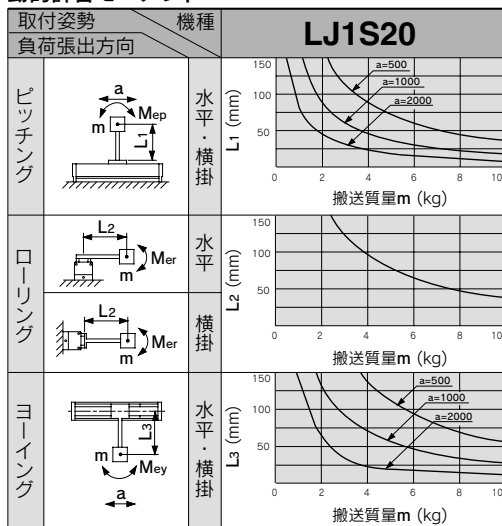
許容モーメント(N・m)

静的許容モーメント

ピッチング	5.5
ローリング	6.0
ヨーイング	8.5

m : 搬送質量 (kg)
 a : ワークの加速度 (mm/s²)
 Me : 動的モーメント
 L : ワーク重心までのオーバー
 ハング量 (mm)

動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6□

LZ□

LC3F2

X□

D-□

E-MY

モータ 標準外

水平取付仕様

LJ1S20 Series

モータ出力
100W

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø20mm/リード20mm

型式表示方法

LJ1S20 **R21** **SC** - **300** - **F** **H** - X10 - **Q**

ストローク (mm)
詳細はP.651をご参照
ください。

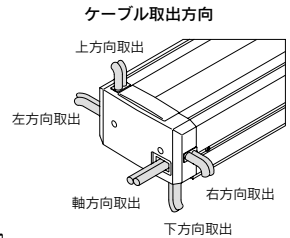
CEマーキング

ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向

スイッチ

無記号	なし
H	N.C.(B接点)PNP/2ケ
W	N.C.(B接点)NPN/2ケ



●モータ仕様

記号	モータメーカ	モータ型式	モータ出力	ドライバ型式	電源電圧
R21	三菱電機(株)製*2	HC-PQ13	100W	MR-C10A1-UE	AC100/115V
R22				MR-C10A-UE	AC200/230V
R29				—	—
R20 *1				—	—
RK21		HC-KFS13	100W	MR-J2S-10A1	AC100/115V
RK22				MR-J2S-10A	AC200/230V
RK29				—	—
RK20 *1				—	—
RP21		HF-KP13	100W	MR-J3-10A1	AC100/115V
RP22				MR-J3-10A	AC200/230V
RP29				—	—
RP20 *1				—	—

*1 モータ/ドライバなしです。モータ取付部に関する寸法はP.669をご参照ください。

*2 標準外対応モータで三菱電機(株)製は、モータ/ドライバを含めて供給可能です。

モータとドライバをつなぐケーブルは、オプションとなります。

品番につきましては、P.659をご参照ください。

モータ/ドライバのスペック等詳細に関してはそれぞれモータメーカにお問合せください。

*3 モータ記号RPのモータ付の場合は、モータを取付けず、同梱出荷となります。



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

仕様

	標準ストローク	mm	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200
性能	本体質量(モータなし)	kg	6.3	7.4	8.5	9.6	10.6	11.7	12.8	13.8	14.9	15.9	18.1
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)										
	可搬質量	kg	10										
	最大速度	mm/s	300										
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1										
主要部品	モータ	ACサーボモータ(100W)											
	エンコーダ	インクリメンタル方式											
	送りねじ	すべりねじ φ20mm リード20mm											
	ガイド	すべりガイド											
	モータ/ねじ間結合	カップリング付											
スイッチ	型式	D-Y7HL, D-Y7GL(詳細P.1079)											

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については特注対応となります。別途、お問合せください。

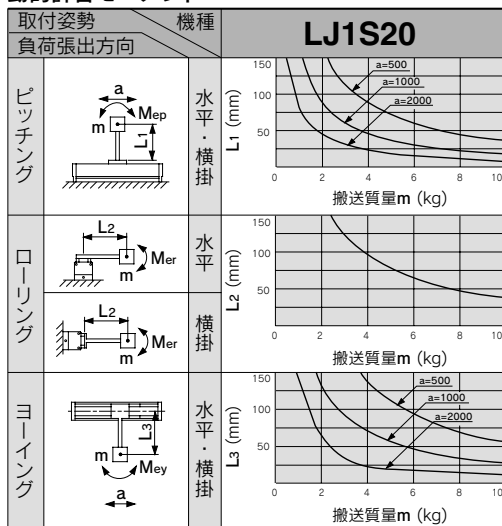
許容モーメント(N・m)

静的許容モーメント

ピッチング	5.5
ローリング	6.0
ヨーイング	8.5

m : 搬送質量 (kg)
 a : ワークの加速度 (mm/s²)
 Me : 動的モーメント
 L : ワーク重心までのオーバー
 ハング量 (mm)

動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6

LZ

LC3F2

X

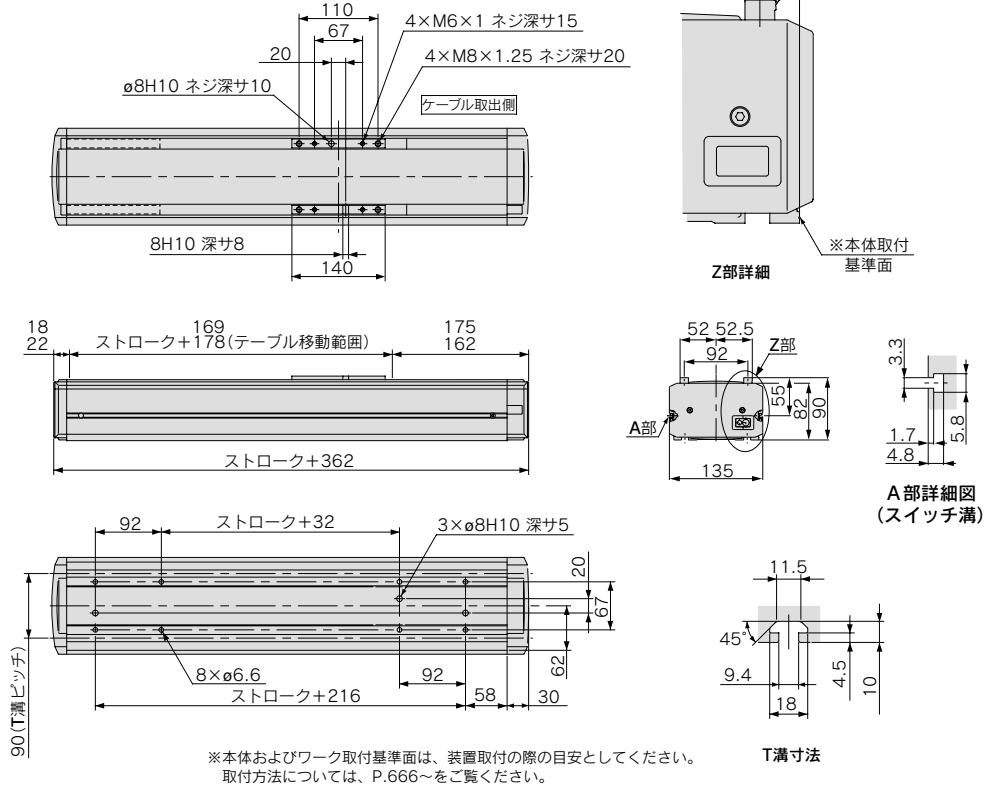
D-

E-MY

LJ1S20 Series

外形寸法図 / LJ1S20□2□SC (X10)

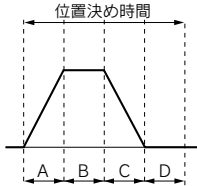
寸法が2段のものについて
 上段→100～600ストロークの場合
 下段→700～1200ストロークの場合を示す。



位置決め時間の目安

位置決め距離(mm)		位置決め時間(sec)				
		1	10	100	600	1000
速度 (mm/s)	10	0.6	1.5	10.5	60.5	120.5
	100	0.5	0.6	1.5	6.5	12.5
	150	0.5	0.6	1.2	4.5	8.5
	300	0.5	0.6	0.9	2.6	4.6

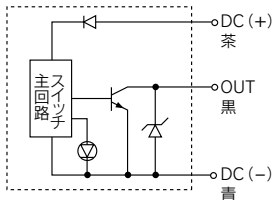
※運転条件によって多少異なります。



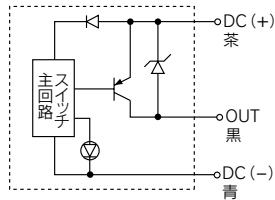
A: 加速時間
 B: 等速時間
 C: 減速時間
 D: 整定時間 (0.4sec) ※
 最大加速度は2000mm/s²
 ※SMC製コントローラLC1シリーズ
 使用時の目安であり、ドライバ
 の能力によっては異なります。

スイッチ内部回路図

D-Y7GL



D-Y7HL



モータ **標準外**

水平取付仕様

LJ1S30 Series

モータ出力
200W

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø**25mm**/リード**20mm**

型式表示方法

LJ1S30 R31 SC - 300 - F W - X10

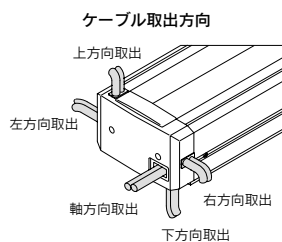
ストローク (mm)
詳細はP.654をご参照
ください。

ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向

スイッチ

無記号	なし
W	N.C. (B接点)NPN/2ヶ



●モータ仕様

記号	モータメーカ	モータ型式	モータ出力	ドライバ型式	電源電圧
R31	三菱電機(株)製	HC-PQ23	200W	MR-C20A1	AC100/115V
R32				MR-C20A	AC200/230V
R30				—	—

※ R□1、R□2の場合はモータ/ドライバが含まれます。
モータ取付部に関する寸法はP.669をご参照ください。
モータとドライバをつなぐケーブルは、オプションとなります。
品番につきましては、P.659をご参照ください。
モータ/ドライバのスペック等詳細に関してはそれぞれモータメーカにお問合せください。



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6□

LZ□

LC3F2

X□

D-□

E-MY

LJ1S30 Series

仕様

標準ストローク		mm	200	300	400	500	600	800	1000	1200	1500
性能	本体質量(モータなし)	kg	13.3	15.1	16.9	18.7	20.4	24.6	28.6	32.2	37.6
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)								
	可搬質量	kg	20								
	最大速度	mm/s	300								
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1								
主要部品	モータ	ACサーボモータ(200W)									
	エンコーダ	インクリメンタル方式									
	送りねじ	すべりねじ ϕ 25mm リード20mm									
	ガイド	すべりガイド									
	モータ/ねじ間結合	カップリング付									
スイッチ	型式	D-Y7GL(詳細P.1079)									

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については特注対応となります。別途、お問合せください。

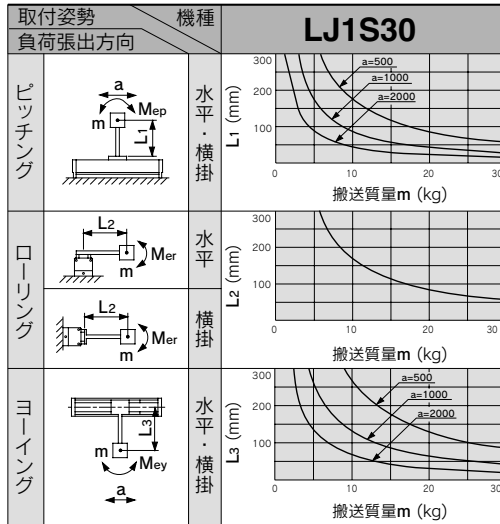
許容モーメント(N・m)

静的許容モーメント

ピッチング	26.6
ローリング	40.2
ヨーイング	25.8

m : 搬送質量 (kg)
a : ワークの加速度 (mm/s²)
Me : 動的モーメント
L : ワーク重心までのオーバーハング量 (mm)

動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

モータ 標準外 水平取付仕様

モータ出力
200W

すべり
ガイド

すべりねじ
Ø25mm/リード20mm

LJ1S30 Series

型式表示方法

LJ1S30 **R31** **SC** - **300** - **F** **H** - X10 - **Q**

ストローク (mm)
詳細はP.656をご参照
ください。

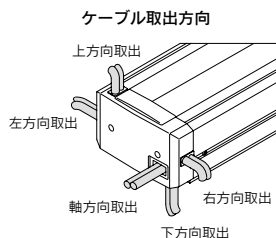
CEマーキング

ケーブル取出方向

F	軸方向
R	右方向
L	左方向
T	上方向
B	下方向

スイッチ

無記号	なし
H	N.C. (B接点) PNP/2ケ
W	N.C. (B接点) NPN/2ケ



モータ仕様

記号	モータメーカ	モータ型式	モータ出力	ドライバ型式	電源電圧
R31	三菱電機 (株) 製*2	HC-PQ23	200W	MR-C20A1-UE	AC100/115V
R32				MR-C20A-UE	AC200/230V
R39				—	—
R30 *1		—	—	—	—
RK31		HC-KFS23	200W	MR-J2S-20A1	AC100/115V
RK32				MR-J2S-20A	AC200/230V
RK39				—	—
RK30 *1		—	—	—	—
RP31		HF-KP23	200W	MR-J3-20A1	AC100/115V
RP32				MR-J3-20A	AC200/230V
RP39	—			—	
RP30 *1	—			—	

*1 モータ/ドライバなしです。モータ取付部に関する寸法はP.669をご参照ください。

*2 標準外対応モータで三菱電機 (株) 製は、モータ/ドライバを含めて供給可能です。

モータとドライバをつなぐケーブルは、オプションとなります。

品番につきましては、P.659をご参照ください。

モータ/ドライバのスペック等詳細に関してはそれぞれモータメーカにお問合せください。

*3 モータ記号RPのモータ付の場合は、モータを取付けず、同梱出荷となります。



オーダーメイド仕様
(詳細→P.999をご参照ください。)

表示記号	仕様/内容
X70	ダストシール仕様
X40	ケーブルベヤ®仕様

LJ1

LG1

LTF

LC1

LC7

LC8

LXF

LXP

LXS

LC6□

LZ□

LC3F2

X□

D-□

E-MY

LJ1S30 Series

仕様

標準ストローク		mm	200	300	400	500	600	800	1000	1200	1500
性能	本体質量(モータなし)	kg	13.3	15.1	16.9	18.7	20.4	24.6	28.6	32.2	37.6
	使用温度範囲	℃	5~40(結露なきこと)								
	可搬質量	kg	20								
	最大速度	mm/s	300								
	繰返し位置決め精度	mm	±0.1								
主要部品	モータ	ACサーボモータ(200W)									
	エンコーダ	インクリメンタル方式									
	送りねじ	すべりねじ $\phi 25\text{mm}$ リード20mm									
	ガイド	すべりガイド									
モータ/ねじ間結合	カップリング付										
スイッチ	型式	D-Y7HL, D-Y7GL(詳細P.1079)									

中間ストローク

上記の標準ストローク以外の製作については特注対応となります。別途、お問合せください。

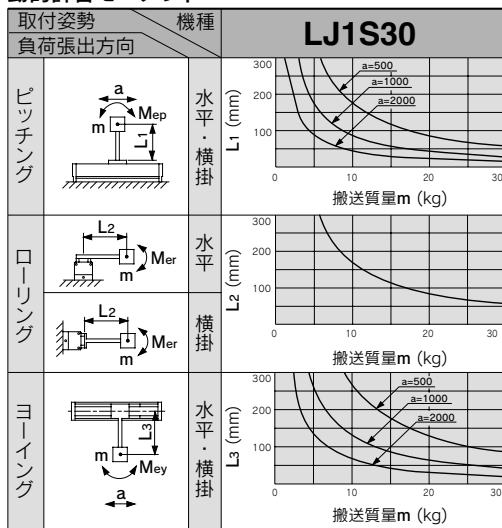
許容モーメント(N·m)

静的許容モーメント

ピッチング	26.6
ローリング	40.2
ヨーイング	25.8

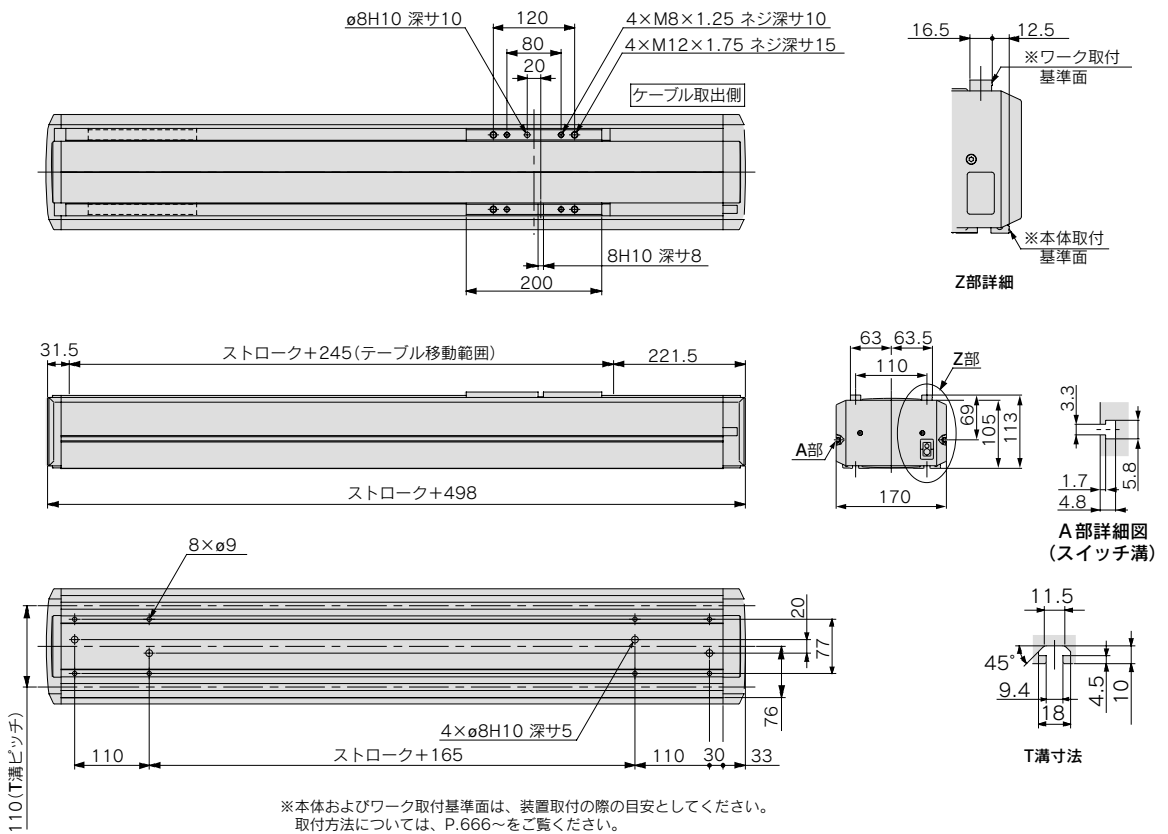
m : 搬送質量 (kg)
a : ワークの加速度 (mm/s²)
Me : 動的モーメント
L : ワーク重心までのオーバーハング量 (mm)

動的許容モーメント



たわみデータにつきましては、P.671をご参照ください。

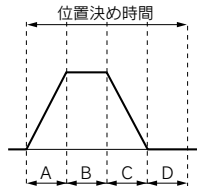
外形寸法図／LJ1S30□3□SC(X10)



位置決め時間の目安

		位置決め時間(sec)				
位置決め距離(mm)		1	10	100	750	1500
速度 (mm/s)	10	0.5	2.1	11.1	76.1	151.1
	100	1.1	1.2	2.1	8.6	16.1
	250	1.1	1.2	1.6	4.2	7.2
	500	1.1	1.2	1.5	2.8	4.3

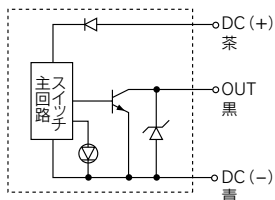
※運転条件によって多少異なります。



A: 加速時間
B: 等速時間
C: 減速時間
D: 整定時間 (0.4sec) ※
最大加速度は2000mm/s²
※SMC製コントローラLC1シリーズ
使用時での目安であり、ドライバ
の能力によっては異なります。

スイッチ内部回路図

D-Y7GL



D-Y7HL

